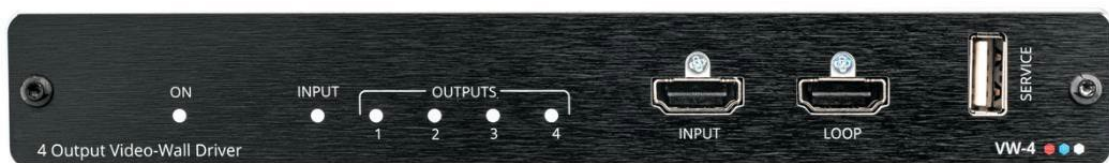


プロトコル マニュアル

機種名：

VW-4

4出力 ビデオウォールドライバー



目次

プロトコル3000	1
プロトコル3000 を理解する	1
プロトコル3000 コマンド	2
結果とエラーコード	7

プロトコル 3000

クレイマー機器は、シリアルポートまたはイーサネットポート経由で送信されるKramer Protocol 3000 コマンドを使用して操作できます。

プロトコル 3000 を理解する

プロトコル 3000 コマンドは、次のように構成されたASCII文字のシーケンスです。

- **コマンドフォーマット**

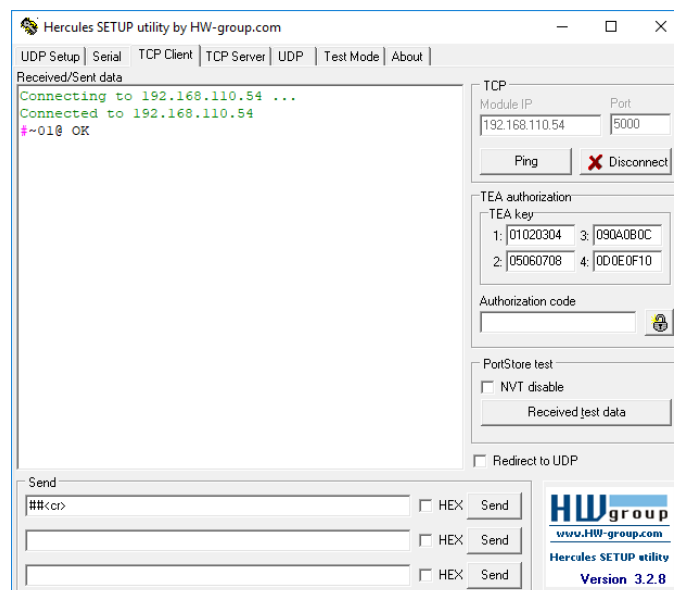
Prefix	Command Name	Constant (Space)	Parameter(s)	Suffix
#	Command	_	Parameter	<CR>

- **フィードバックフォーマット**

Prefix	Device ID	Constant	Command Name	Parameter(s)	Suffix
~	nn	@	Command	Parameter	<CR><LF>

- **コマンドパラメータ**： 複数のパラメータはコンマ (,) で区切る必要があります。さらに、カッコ ([と]) を使用して、複数のパラメータを1つのパラメータとしてグループ化できます。
- **コマンドチェーン区切り文字**： 複数のコマンドを同じ文字列にチェーンできます。各コマンドは、パイプ文字 (|) で区切られます。
- **パラメーター属性**： パラメーターには複数の属性が含まれる場合があります。属性は、カッコ (<…>) で示され、ピリオド (.) で区切る必要があります。

コマンドフレーミングは、VW-4とのインターフェース方法によって異なります。次の図は、ターミナル通信ソフトウェア（Hercules等）を使用して#コマンドがどのように構成されているかを示します。



プロトコル 3000 コマンド

Function	Description	Syntax	Parameters/Attributes	Example
#	プロトコルハンドシェイク ① プロトコル3000接続を検証し、マシン番号を取得します。 ステップインマスター製品は、このコマンドを使用してデバイスの可用性を識別します。	COMMAND #<CR> FEEDBACK ~nn@ok<CR><LF>		#<CR>
BEZEL	ベゼル補正の On/Off、H/Vの補正値を設定します。	COMMAND #BEZEL_out_index,hv_value,switch,h_value,v_value<CR> FEEDBACK ~nn@BEZEL_out_index,hv_value,switch,h_value,v_value<CR><LF>	out_index – 0 hv_value – 0 – current H/V value 1 – max. H/V value switch – Enable/Disable bezel correction 0 – Off 1 – On h_value – Horizontal correction values v_value – Vertical correction values	Set bezel On with H/V correction: #BEZEL_1,0,1,12,24<CR>
BEZEL?	ベゼル補正の On/Off、H/Vの補正値を取得します。	COMMAND #BEZEL?_<CR> FEEDBACK ~nn@BEZEL_out_index,hv_value,switch,h_value,v_value<CR><LF>	out_index – 0 hv_value – 0 – current H/V value 1 – max. H/V value switch – Enable/Disable bezel correction 0 – Off 1 – On h_value – Horizontal correction values v_value – Vertical correction values	Get bezel switch, H/V correction status: #BEZEL?_1<CR>
BUILD-DATE?	機器の製造日を取得します。	COMMAND #BUILD-DATE?_<CR> FEEDBACK ~nn@BUILD-DATE_date,time<CR><LF>	date – Format: YYYY/MM/DD where YYYY = Year MM = Month DD = Day time – Format: hh:mm:ss where hh = hours mm = minutes ss = seconds	Get the device build date: #BUILD-DATE?<CR>
CPEDID	EDIDデータを出力から入力EEPROMにコピーします。 ① 宛先ビットマップサイズはデバイスのプロパティによって異なります。(64入力の場合は64ビットワードです) 例: ビットマップ 0x0013は、入力 1、2、および 5 に新しい EDID がロードされることを意味します。特定の製品では、Safe_modelはオプションのパラメーターです。可用性については、HELPコマンドを参照してください。	COMMAND #CPEDID_edid_io,src_id,edid_io,dest_bitmap<CR> or #CPEDID_edid_io,src_id,edid_io,dest_bitmap<CR> FEEDBACK ~nn@CPEDID_edid_io,src_id,edid_io,dest_bitmap<CR><LF> ~nn@CPEDID_edid_io,src_id,edid_io,dest_bitmap <CR><LF>	edid_io – EDID source type 1 – Output src_id – Number of chosen source stage 1 – Default EDID source 2 – HDMI OUT 1 3 – HDMI OUT2 4 – HDMI OUT3 5 – HDMI OUT4 edid_io – EDID destination type (usually input) 0 – Input dest_bitmap – 1	Copy the EDID data from the Output 1 (EDID source) to the Input: #CPEDID_1,1,0,1<CR>
CPEDID?	出力から入力EEPROMにコピーしたEDIDデータを取得します。	COMMAND #CPEDID?_<CR> FEEDBACK ~nn@CPEDID_edid_io,src_id,edid_io,dest_bitmap<CR><LF>	edid_io – EDID source type 1 – Output src_id – Number of chosen source stage 1 – Default EDID source 2 – HDMI OUT 1 3 – HDMI OUT2 4 – HDMI OUT3 5 – HDMI OUT4 edid_io – EDID destination type (usually input) 0 – Input dest_bitmap – 1	Get the EDID data from the Output 1 (EDID source) to the Input: #CPEDID?_<CR>
DISPLAY?	出力HPD状態を取得します	COMMAND #DISPLAY?_out_index<CR> FEEDBACK ~nn@DISPLAY_out_index,status<CR><LF>	out_index – Number that indicates the specific output: 1-4 status – HPD status according to signal validation 1 – Signal or sink is not valid 2 – Signal or sink is valid 3 – Sink and EDID is valid	Get the output HPD status of Output 1: #DISPLAY?_1<CR>
DPSW-STATUS?	DIPスイッチの設定を取得します。	COMMAND #DPSW-STATUS?_dip_id<CR> FEEDBACK ~nn@DPSW-STATUS_dip_id,status<CR><LF>	dip_id – 1 to 4 (number of DIP switches) status – Up/down 0 – Up 1 – Down	get the DIP-switch 2 status: #DPSW-STATUS?_2<CR>
ETH-PORT	イーサネットポートプロトコルを設定します。 ① 入力したポート番号が既に使用されている場合は、エラーが返されます。ポート番号は、0~65535の範囲である必要があります。	COMMAND #ETH-PORT_port_type,port_id<CR> FEEDBACK ~nn@ETH-PORT_port_type,port_id<CR><LF>	port_type – TCP/UDP port_id – TCP/UDP port number (0 – 65535)	Set the Ethernet port protocol for TCP to port 12457: #ETH-PORT_0,12457<CR>

Function	Description	Syntax	Parameters/Attributes	Example
ETH-PORT?	イーサネットポートプロトコルを取得します。	COMMAND #ETH-PORT?_port_type<CR> FEEDBACK ~nn@ETH-PORT_port_type,port_id<CR><LF>	port_type – TCP/UDP 1 – TCP 2 – UDP port_id – TCP / UDP port number (0 – 65535)	Get the Ethernet port protocol for UDP: #ETH-PORT?_1<CR>
FACTORY	<p>機器を工場出荷時の初期設定にリセットします。</p> <p>① このコマンドは、機器からすべてのユーザーデータを削除します。削除に時間がかかる場合があります。変更を有効にするには、機器の電源をオフにしてからオンにする必要があります。</p>	COMMAND #FACTORY<CR> FEEDBACK ~nn@FACTORY_ok<CR><LF>		Reset the device to factory default configuration: #FACTORY<CR>
HDCP-MOD	<p>HDCP モードを設定します。</p> <p>① 入力でHDCP動作モードを設定します：</p> <p>HDCP対応： HDCP_ON [デフォルト] HDCP非対応： HDCP OFF</p> <p>HDCP対応は以下のSINK機器の検出により変化します： MIRROR OUTPUT</p> <p>モード3では、HDCPの状態は、接続された出力に従い次の優先順位で設定されます： OUT 1、OUT 2</p> <p>OUT 2に接続されたディスプレイがHDCPに対応しているが、OUT 1が対応していない場合、HDCPに対応していないと設定されます。OUT 1が接続されていない場合、HDCPはOUT 2によって設定されます。</p>	COMMAND #HDCP-MOD?_stage,stage_id,mode<CR> FEEDBACK ~nn@HDCP-MOD_ok<CR><LF>	stage – Input/Output 0 – Input 1 – Output stage_id – Input number: 1 – HDMI Output number 1 – HDMI 1 2 – HDMI 2 3 – HDMI 3 4 – HDMI 4 2 – HDBT mode – HDCP mode Input: 1 – Off 2 – On Output: 2 – Follow input 3 – Follow output	Set the input HDCP-MODE of the HDMI input to Off: #HDCP-MOD_0,1,0<CR>
HDCP-MOD?	<p>HDCP モードを取得します。</p> <p>① 入力でHDCP動作モードを設定します：</p> <p>HDCP対応： HDCP_ON [default] HDCP非対応： HDCP OFF</p> <p>HDCP対応は以下のSINK機器の検出により変化します： MIRROR OUTPUT</p>	COMMAND #HDCP-MOD?_stage,stage_id<CR> FEEDBACK ~nn@HDCP-MOD_stage,stage_id,mode<CR><LF>	stage – Input/Output 0 – Input 1 – Output stage_id – Input number: 1 – HDMI Output number 1 – HDMI 1 2 – HDMI 2 3 – HDMI 3 4 – HDMI 4 mode – HDCP mode Input: 1 – Off 2 – On Output: 2 – Follow input 3 – Follow output	Get the input HDCP-MODE of the HDMI input: #HDCP-MOD?_0,1<CR>
HDCP-STAT?	<p>HDCP信号の状態を取得します。</p> <p>① io_mode = 1： 特定の出力に接続されたシンク機器のHDCP信号の状態を取得します</p> <p>io_mode = 0： 特定の入力に接続されたソース機器のHDCP信号の状態を取得します。</p>	COMMAND #HDCP-STAT?_io_mode,in_index<CR> FEEDBACK ~nn@HDCP-STAT_io_mode,in_index,status<CR><LF>	io_mode – Input/Output 1 – Input 2 – Output io_index – Number that indicates the specific number of inputs or outputs Input number: 1 – HDMI Output number 1 – HDMI 1 2 – HDMI 2 3 – HDMI 3 4 – HDMI 4 status – Signal encryption status - valid values On/Off 1 – HDCP Off 2 – HDCP On	Get the output HDCP-STATUS of IN 1: #HDCP-STAT?_0,1<CR>
HELP	コマンドリストまたは特定コマンドのヘルプを取得します。	COMMAND #HELP<CR> #HELP_cmd_name<CR> FEEDBACK 1. Multi-line: ~nn@Device_cmd_name,_cmd_name...<CR><LF> To get help for command use: HELP (COMMAND_NAME)<CR><LF> ~nn@HELP_cmd_name:<CR><LF> description<CR><LF> USAGE: usage<CR><LF>	cmd_name – Name of a specific command	Get the command list: #HELP<CR> To get help for AV-SW-TIMEOUT: HELP_av-sw-timeout<CR>

Function	Description	Syntax	Parameters/Attributes	Example
MACH-NUM	<p>マシン番号を設定します。</p> <p>① 一部のデバイスは、デバイスが再起動されるまで新しいマシン番号を設定しません。一部のデバイスは、DIPスイッチからのみマシン番号を変更できます。</p>	<p>COMMAND</p> <pre>#MACH-NUM machine_id<CR></pre> <p>FEEDBACK</p> <pre>~nn@MACH-NUM machine_id<CR><LF></pre>	<p>machine_id – New device machine number</p>	<p>Set machine number:</p> <pre>#MACH-NUM_1<CR></pre>
MODEL?	<p>機種名を取得します。</p> <p>① このコマンドは、VW-4 に接続されている機器を識別し、接続された機器に識別の変更を通知します。Matrix は、このデータをメモリに保存して、REMOTE-INFO 要求に応答します。</p>	<p>COMMAND</p> <pre>#MODEL?<CR></pre> <p>FEEDBACK</p> <pre>~nn@MODEL model_name<CR><LF></pre>	<p>model_name – String of up to 19 printable ASCII chars</p>	<p>Get the device model:</p> <pre>#MODEL?<CR></pre>
MUTE	<p>音声ミュートを設定します。</p>	<p>COMMAND</p> <pre>#MUTE out_index,mute_mode<CR></pre> <p>FEEDBACK</p> <pre>~nn@MUTE out_index,mute_mode<CR><LF></pre>	<p>out_index – 0 mute_mode – On/Off 0 – Off 1 – On</p>	<p>Set Output 1 to mute:</p> <pre>#MUTE_1,1<CR></pre>
MUTE?	<p>音声ミュート設定を取得します。</p>	<p>COMMAND</p> <pre>#MUTE? out_index<CR></pre> <p>FEEDBACK</p> <pre>~nn@MUTE out_index,mute_mode<CR><LF></pre>	<p>out_index – 0 mute_mode – On/Off 0 – Off 1 – On</p>	<p>Get mute status of output 1</p> <pre>#MUTE_1?<CR></pre>
NAME	<p>マシン(DNS)名を設定します。</p> <p>① マシン名はモデル名と同じではありません。マシン名は、使用中の特定のマシンまたはネットワーク(DNS機能がオンになっている)を識別するために使用されます。</p>	<p>COMMAND</p> <pre>#NAME machine_name<CR></pre> <p>FEEDBACK</p> <pre>~nn@NAME machine_name<CR><LF></pre>	<p>machine_name – String of up to 15 alpha-numeric chars (can include hyphen, not at the beginning or end)</p>	<p>Set the DNS name of the device to room-442:</p> <pre>#NAME_room-442<CR></pre>
NAME?	<p>マシン(DNS)名を取得します。</p> <p>① Tマシン名はモデル名と同じではありません。マシン名は、使用中の特定のマシンまたはネットワーク(DNS機能がオンになっている)を識別するために使用されます。</p>	<p>COMMAND</p> <pre>#NAME?<CR></pre> <p>FEEDBACK</p> <pre>~nn@NAME machine_name<CR><LF></pre>	<p>machine_name – String of up to 15 alpha-numeric chars (can include hyphen, not at the beginning or end)</p>	<p>Get the DNS name of the device:</p> <pre>#NAME?<CR></pre>
NET-DHCP	<p>DHCPモードを設定します。</p> <p>① モード値に関連するのは1つだけです。DHCPを無効にするには、ユーザーは機器の静的IPアドレスを設定する必要があります。一部のネットワークでDHCPでイーサネットに接続するのに時間がかかる場合があります。</p> <p>DHCPによってランダムに割り当てられたIPに接続するには、NAMEコマンドで機器のDNS名(使用可能な場合)を指定します。可能な場合は、USB又はRS-232プロトコルポートに直接接続し、割り当てられたIPを取得することもできます。適切な設定は、ネットワーク管理者に相談してください。</p> <p>② 下位互換性のために、idパラメーターは省略できます。この場合、ネットワークIDはデフォルトで0であり、これはイーサネット制御ポートです。</p>	<p>COMMAND</p> <pre>#NET-DHCP netw_id,dhcp_state<CR></pre> <p>FEEDBACK</p> <pre>~nn@NET-DHCP netw_id,dhcp_state<CR><LF></pre>	<p>netw_id – Network ID—the device network interface (if there are more than one). Counting is 0 based, meaning the control port is '0', additional ports are 1,2,3.... dhcp_state – 1 – Try to use DHCP. (If unavailable, use the IP address set by the factory or the net-ip command).</p>	<p>Enable DHCP mode for port 1, if available:</p> <pre>#NET-DHCP_1,1<CR></pre>

Function	Description	Syntax	Parameters/Attributes	Example
NET-DHCP?	DHCPモードを取得します。 ① 下位互換性のために、idパラメーターは省略できます。この場合、ネットワークIDはデフォルトで0であり、これはイーサネット制御ポートです。	COMMAND #NET-DHCP?_id<CR> FEEDBACK ~nn@NET-DHCP_id,dhcp_mode<CR><LF>	net_id – Network ID—the device network interface (if there are more than one). Counting is 0 based, meaning the control port is '0', additional ports are 1,2,3.... dhcp_mode – 0 – Do not use DHCP. Use the IP set by the factory or using the net-ip or net-config command. 1 – Try to use DHCP. If unavailable, use the IP set by the factory or using the net-ip or net-config command.	Get DHCP mode for port 1: #NET-DHCP?_1<CR>
NET-GATE	ゲートウェイIPを設定します。 ① ネットワークゲートウェイは、別のネットワーク経由で、場合によってはインターネットに機器を接続します。セキュリティの問題に注意してください。適切な設定は、ネットワーク管理者に相談してください。	COMMAND #NET-GATE_ip_address<CR> FEEDBACK ~nn@NET-GATE_ip_address<CR><LF>	ip_address – Format: xxx.xxx.xxx.xxx	Set the gateway IP address to 192.168.0.1: #NET-GATE_192.168.000.001<CR>
NET-GATE?	ゲートウェイIPを取得します。 ① ネットワークゲートウェイは、別のネットワーク経由で、場合によってはインターネットに機器を接続します。セキュリティの問題に注意してください。	COMMAND #NET-GATE?_id<CR> FEEDBACK ~nn@NET-GATE_id,ip_address<CR><LF>	ip_address – Format: xxx.xxx.xxx.xxx	Get the gateway IP address: #NET-GATE?_id<CR>
NET-IP	IPアドレスを設定します。 ① 適切な設定は、ネットワーク管理者に相談してください。	COMMAND #NET-IP_ip_address<CR> FEEDBACK ~nn@NET-IP_ip_address<CR><LF>	ip_address – Format: xxx.xxx.xxx.xxx	Set the IP address to 192.168.1.39: #NET-IP_192.168.001.039<CR>
NET-IP?	IPアドレスを取得します。	COMMAND #NET-IP?_id<CR> FEEDBACK ~nn@NET-IP_id,ip_address<CR><LF>	ip_address – Format: xxx.xxx.xxx.xxx	Get the IP address: #NET-IP?_id<CR>
NET-MAC?	MACアドレスを取得します。 ① 下位互換性のために、idパラメーターは省略できます。この場合、ネットワークIDはデフォルトで0であり、これはイーサネット制御ポートです。	COMMAND #NET-MAC?_id<CR> FEEDBACK ~nn@NET-MAC_id,mac_address<CR><LF>	id – Network ID—the device network interface (if there are more than one). Counting is 0 based, meaning the control port is '0', additional ports are 1,2,3.... mac_address – Unique MAC address. Format: XX-XX-XX-XX-XX-XX where X is hex digit	#NET-MAC?_id<CR>
NET-MASK	サブネットマスクを設定します。 ① 適切な設定は、ネットワーク管理者に相談してください。	COMMAND #NET-MASK_net_mask<CR> FEEDBACK ~nn@NET-MASK_net_mask<CR><LF>	net_mask – Format: xxx.xxx.xxx.xxx	Set the subnet mask to 255.255.0.0: #NET-MASK_255.255.000.000<CR>
NET-MASK?	サブネットマスクを取得します。	COMMAND #NET-MASK?_id<CR> FEEDBACK ~nn@NET-MASK_id,net_mask<CR><LF>	net_mask – Format: xxx.xxx.xxx.xxx	Get the subnet mask: #NET-MASK?_id<CR>
PROT-VER?	プロトコルバージョンを取得します。	COMMAND #PROT-VER?_id<CR> FEEDBACK ~nn@PROT-VER_3000:version<CR><LF>	version – XX.XX where X is a decimal digit	Get the device protocol version: #PROT-VER?_id<CR>
RESET	機器をリセットします。 ① ウィンドウズのUSBバグによるポートのロックを回避するには、このコマンドを実行した直後にUSB接続を切断します。ポートがロックされている場合、ケーブルを取り外してから再接続して、ポートを再度開きます。	COMMAND #RESET<CR> FEEDBACK ~nn@RESET_ok<CR><LF>		Reset the device: #RESET<CR>
SCLR-AS	オートシンクオフ機能を設定します。 ① 選択したスケーラーにオートシンクオフ機能を設定します。	COMMAND #SCLR-AS_scaler_index, sync_speed<CR> FEEDBACK ~nn@SCLR-AS_scaler_index, sync_speed<CR><LF>	scaler_index – Scaler Number – 1 sync_speed – 0, 1 or 2 1 – off 2 – fast 3 – slow	Set auto-sync features: #SCLR-AS_1,1<CR>
SCLR-AS?	オートシンクオフ機能の設定を取得します。 ① 選択したスケーラーのオートシンクオフ設定を取得します。	COMMAND #SCLR-AS_scaler_index<CR> FEEDBACK ~nn@SCLR-AS_scaler_index, sync_speed<CR><LF>	scaler_index – Scaler Number 1- Scaler1 sync_speed – 0, 1 or 2 1 – off 2 – fast 3 – slow	Get auto-sync features: #SCLR-AS?_1<CR>
SHOW-OSD	選択したチャネルのOSDを設定します。	COMMAND #SHOW-OSD_out_index, switch<CR> FEEDBACK ~nn@SHOW-OSD_out_index, switch<CR><LF>	out_index – Number that indicates the specific output: 1 switch – On/Off 0 – Off 1 – On	Set the OSD of selected channel: #SHOW-OSD_1,1<CR>

Function	Description	Syntax	Parameters/Attributes	Example
SHOW-OSD?	選択したチャンネルのOSD設定を取得します。	COMMAND #SHOW-OSD?_out_index<CR> FEEDBACK ~nn@SHOW-OSD_out_index,switch<CR><LF>	out_index – Number that indicates the specific output: 1-N (N= the total number of outputs) switch – On/Off 1 – Off 2 – On	Get the OSD of selected channel: #SHOW-OSD?_1<CR>
SIGNAL?	入力信号の状態を取得します。	COMMAND #SIGNAL?_in_index<CR> FEEDBACK ~nn@SIGNAL_in_index,status<CR><LF>	in_index – Number that indicates the specific input: 1- status – Signal status according to signal validation: 0 – Off 1 – On	Get the input signal lock status of IN 1: #SIGNAL?_1<CR>
SN?	機器のシリアル番号を取得します。	COMMAND #SN?_<CR> FEEDBACK ~nn@SN_serial_num<CR><LF>	serial_num – 14 decimal digits, factory assigned	Get the device serial number: #SN?_<CR>
VERSION?	ファームウェアのバージョン情報を取得します。	COMMAND #VERSION?_<CR> FEEDBACK ~nn@VERSION_firmware_version<CR><LF>	firmware_version – XX.XX.XXXX where the digit groups are: major.minor.build version	Get the device firmware version number: #VERSION?_<CR>
WALL-LAYOUT	ビデオウォールのレイアウトを設定します。	COMMAND #WALL-LAYOUT_h_value,v_value<CR> FEEDBACK ~nn@WALL-LAYOUT_ok<CR><LF>	h_value – Number of columns: 1 to 8 v_value – Number of rows: 1 to 8	Set the video-wall layout to 3x2: #WALL-LAYOUT_3,2<CR>
WALL-LAYOUT?	ビデオウォールのレイアウト情報を取得します。	COMMAND #WALL-LAYOUT?_<CR> FEEDBACK ~nn@WALL-LAYOUT_h_value,v_value<CR><LF>	h_value – Number of columns: 1 to 8 v_value – Number of rows: 1 to 8	Get the video-wall layout: #SHOW-OSD?_<CR>

結果とエラーコード

シンタックス

エラーが発生した場合、デバイスはエラーメッセージで応答します。

エラーメッセージの構文：

- **~NN@ERR XXX<CR><LF>**：一般的なエラーの場合、特定コマンドはありません
- **~NN@CMD ERR XXX<CR><LF>**：特定のコマンドの場合
- **NN**：デバイスのマシン番号、デフォルト = 01
- **XXX**：エラーコード

エラーコード

エラー名	エラーコード	内容
P3K_NO_ERROR	0	エラーなし
ERR_PROTOCOL_SYNTAX	1	プロトコルシンタックス エラー
ERR_COMMAND_NOT_AVAILABLE	2	コマンドは使用できません
ERR_PARAMETER_OUT_OF_RANGE	3	パラメーターが範囲外
ERR_UNAUTHORIZED_ACCESS	4	権限のないアクセス
ERR_INTERNAL_FW_ERROR	5	内部 FW エラー
ERR_BUSY	6	Protocol busy
ERR_WRONG_CRC	7	CRCの誤り
ERR_TIMEDOUT	8	タイムアウト
ERR_RESERVED	9	(Reserved)
ERR_FW_NOT_ENOUGH_SPACE	10	データ用に十分な空きが無い (ファームウェア, FPGA…)
ERR_FS_NOT_ENOUGH_SPACE	11	十分な空きが無い：ファイルシステム
ERR_FS_FILE_NOT_EXISTS	12	ファイルが存在しません
ERR_FS_FILE_CANT_CREATED	13	ファイルを作成できません
ERR_FS_FILE_CANT_OPEN	14	ファイルが開けません
ERR_FEATURE_NOT_SUPPORTED	15	機能は対応していません
ERR_RESERVED_2	16	(Reserved)
ERR_RESERVED_3	17	(Reserved)
ERR_RESERVED_4	18	(Reserved)
ERR_RESERVED_5	19	(Reserved)
ERR_RESERVED_6	20	(Reserved)
ERR_PACKET_CRC	21	パケットCRCエラー
ERR_PACKET_MISSED	22	パケット番号が予期されていません (パケットがありません)
ERR_PACKET_SIZE	23	パケットサイズの誤り
ERR_RESERVED_7	24	(Reserved)
ERR_RESERVED_8	25	(Reserved)
ERR_RESERVED_9	26	(Reserved)
ERR_RESERVED_10	27	(Reserved)
ERR_RESERVED_11	28	(Reserved)
ERR_RESERVED_12	29	(Reserved)
ERR_EDID_CORRUPTED	30	EDIDの破損
ERR_NON_LISTED	31	デバイス固有のエラー
ERR_SAME_CRC	32	ファイルのCRCが同じ：変更されていません
ERR_WRONG_MODE	33	誤った操作モード
ERR_NOT_CONFIGURED	34	デバイス/チップが初期化されていません